

Квадрокоптер E520S

Инструкция по эксплуатации

Предупреждения:

Квадрокоптер E520S требует правильной и безопасной эксплуатации во избежание несчастных случаев. Не правильное обращение с ним может привести к серьезным травмам или материальному ущербу.

Этот продукт подходит для пользователей, имеющих опыт работы с Квадрокоптерами и старше 14 лет.

В случае возникновения проблем использования, эксплуатации, технического обслуживания и т.д., пожалуйста, свяжитесь с продавцом. Фабрика и продавец не несут ответственности за любые травмы или повреждения, вызванные неправильным использованием или эксплуатацией.

Продукт содержит мелкие части, поэтому держите их в недоступном для детей месте.

При полетах держитесь на расстоянии от скопления людей, высотных зданий, высоковольтных линий электропередач и т. д. Избегайте полетов в ветреную и дождливую погоду. Будьте осторожны, расстояние между Квадрокоптером и людьми должно выдерживаться в 1-2 метра. Избегайте приближения Квадрокоптера к лицу и конечностям при взлете и посадке.

Запуск модели:

1. Разложите лучи квадрокоптера, сначала передние потом задние. Вставьте аккумулятор до щелчка.
2. Поместите квадрокоптер на ровную, свободную от препятствий поверхность.
3. Вставьте 4 батарейки AAA в пульт управления.
4. Включите питание квадрокоптера долгим нажатием на кнопку на крышке корпуса. Лампочки на задних лучах начнут часто моргать (2 раза в секунду). Не шевелите квадрокоптер после включения 5-10 секунд.
5. Включите питание пульта управления. Раздастся сигнал одинарный, потом двойной.
6. Выполните калибровку компаса вдали от магнитных предметов. Для этого нажмите на пульте на кнопку находящуюся над левым стиком газа. Пульт издаст одинарный сигнал, лампочки на задних лучах начнут моргать реже (1 раз в секунду). Поднимите коптер на высоту приблизительно 1,5 метра и прокрутите его сделав 3 оборота в горизонтальной плоскости против часовой стрелки. Коптер издаст сигнал, лампочки на задних лучах начнут непрерывно гореть. Поставьте коптер вертикально, камерой вверх, и прокрутите в таком положении сделав 3 оборота в вертикальной плоскости по часовой стрелке. Коптер издаст сигнал и лампочки на задних лучах начнут часто моргать (2 раза в секунду).

7. Поставьте квадрокоптер на ровную свободную от препятствий и высокой травы площадку и дождитесь пока модель поймает минимум 7 спутников для записи координат точки взлета.

8. Разведите стики пульта вниз и в стороны, запустятся моторы. Для взлета перемещайте левый стик газа вверх. Также можно произвести взлет, нажав кнопку автовзлета после запуска моторов.

Автоматический возврат квадрокоптера на точку взлета:

Если квадрокоптер в полете принимает уверенный сигнал со спутников (7 и более), он может вернуться в записанную при взлете точку при наступлении следующих событий:

1. Нажата кнопка возврата на пульте управления (H);
2. Потерян сигнал пульта управления;
3. Низкий заряд батареи. При снижении заряда до 25%, Квадрокоптер начнет автоматический возврат к точке взлета. Долетев до необходимого места, он зависнет над точкой и будет ждать дальнейших команд. При наступлении заряда 10-15%, Квадрокоптер начнет автоматическое снижение. Корректируйте при необходимости горизонтальное положение Квадрокоптера.

В процессе автоматического возврата, можно корректировать движения по горизонтали, стиками пульта управления.

Режим полета по орбите:

1. После взлета, наберите высоту 20 или более метров;
2. Нажмите на кнопку Orbit Mode (дальняя верхняя кнопка с правой стороны, O).
3. Квадрокоптер развернется на 180 градусов, отлетит немного обратно, опять развернется и будет ждать ваших команд.
4. Далее, отклоните и удерживайте правый стик пульта влево или вправо, коптер начнет движение в противоположную отклонению сторону. Чем дольше вы держите стик, тем с большей скоростью будет вращение. Максимально 2,5 м/с.
5. Отклоните правый стик вперед для увеличения и назад для уменьшения радиуса движения. Максимальный радиус около 20, минимальный около 5 метров.
6. Нажмите на кнопку Orbit Mode еще раз для выхода из режима.

Режим полета по точкам:

1. Для Android платформы, запустите Google карты в фоновом режиме;
2. Квадрокоптер должен принимать сигнал минимум с 7-ми спутников.

3. Нажмите кнопку Шестеренка в верхнем правом углу. В меню Param задайте высоту точек по умолчанию. Высота задается в футах (ft). Приблизительно 3 ft равно 1 метру. Задайте также скорость полета между точками в милях в час (Speed of Waypoint), время остановки в каждой точке в секундах (Maximum stay time...) и радиус зоны возможного построения маршрута (Maximum radius of waypoint).

4. В приложении нажмите на верхнюю иконку с изображением квадрокоптера на левом столбце кнопок. В раскрывшемся списке выберите WayPoint.

5. Справа откроются дополнительные кнопки. Нажмите на кнопку с карандашом. Выберите самую левую кнопку из открывшихся.

6. Проведите по экрану пальцем и нарисуйте маршрут полета. Точки расставятся автоматически.

7. Для удаления маршрута/точек используйте кнопку с корзиной.

8. Для загрузки маршрута в Квадрокоптер и старта выполнения задания, нажмите кнопку со стрелкой вверх.

Для увеличения скорости модели, нажмите ближнюю верхнюю кнопку с правой стороны пульта (с изображением спидометра). При нажатии вы услышите звуковые сигналы. Один сигнал - медленно. Два сигнала - средне. Три сигнала - быстро.

Для экстренного отключения моторов, нажмите и удерживайте красную кнопку Stop, расположенную над правым стиком. **Внимание! Выключение моторов в полете, может привести к падению модели.**

Подготовка MicroSD карты для записи видео с камеры:

1. Отформатировать карту стандартным средством Windows с параметрами: FAT32, размер кластера - 64Кб, снять галку с параметра "Быстрое";

2. После завершения форматирования в корне флешки создать 3 папки: "Photo", "tmp", "Video";

3. Вставить карту в коптер;

4. Включить квадрокоптер и пульт;

5. Подключить смартфон к Wi-Fi сети квадрокоптера и включить приложение;

6. Включить запись видео из приложения. Последующий старт/стоп записи видео можно производить с пульта управления.

Калибровка гироскопа:

Гироскоп откалиброван на заводе и обычно не требует повторной калибровки долгое время.

Для проведения процедуры:

1. Установите Квадрокоптер на ровную поверхность.
2. Включите пульт, затем Квадрокоптер. Дождитесь синхронизации.
3. Отклоните оба стика одновременно в нижние правые углы (под 45°).
4. На Квадрокоптере начнут моргать световые индикаторы. Происходит процесс калибровки.
5. По завершении процесса, световые индикаторы продолжают постоянно гореть.