



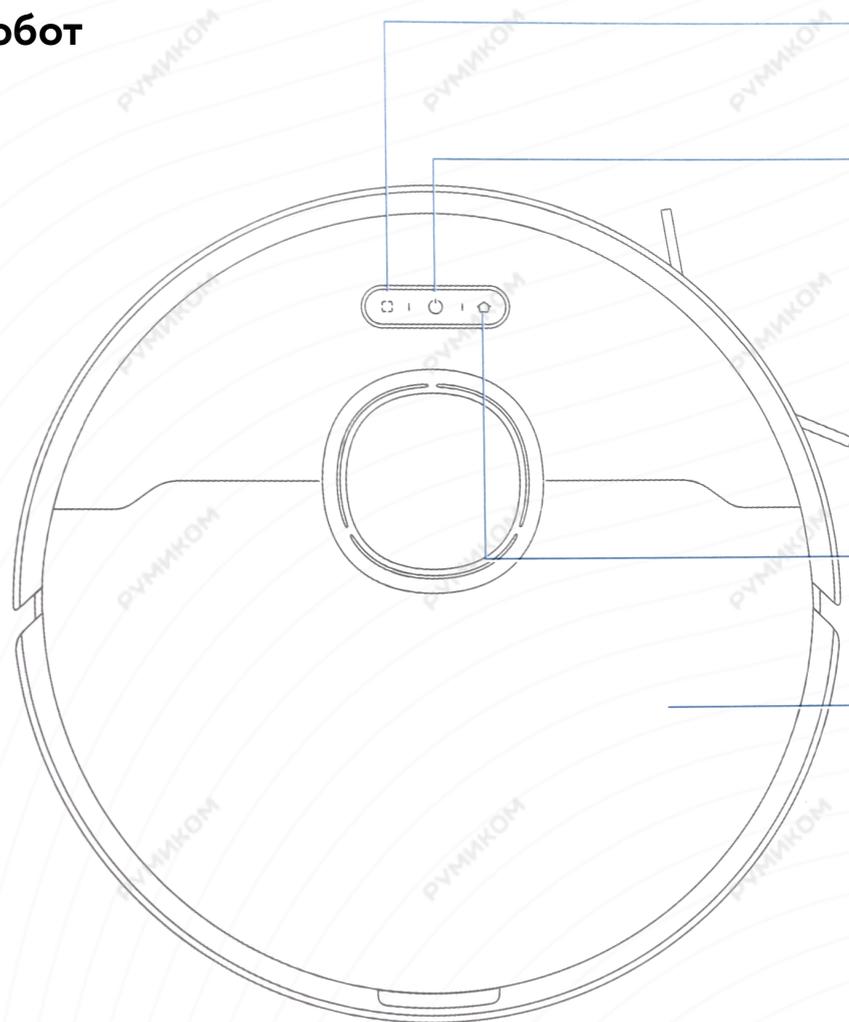
Руководство по эксплуатации
робота-пылесоса **Dreame L10 Pro Robot Vacuum**
для клиентов интернет-магазина «Румиком»

Благодарим Вас за выбор робота-пылесоса **Dreame L10 Pro Robot Vacuum!**

Перед началом эксплуатации, пожалуйста, внимательно ознакомьтесь с настоящим руководством.

Обзор продукта

Робот



Кнопка локальной уборки

- Нажмите кнопку, чтобы включить режим локальной уборки

Кнопка питания/уборки

- Чтобы включить/выключить питание, нажмите кнопку и удерживайте в течение 3 секунд
- После включения робота нажмите кнопку, чтобы начать уборку

Индикатор состояния

- Белый (постоянный): идет уборка/уборка завершена
- Оранжевый (мигающий): сбой

Кнопка док-станции

- Нажмите кнопку, чтобы вернуть робот на зарядную док-станцию

Крышка

Примечание: Технические характеристики и внешний вид товара могут отличаться, приоритетную силу имеет реальный продукт.

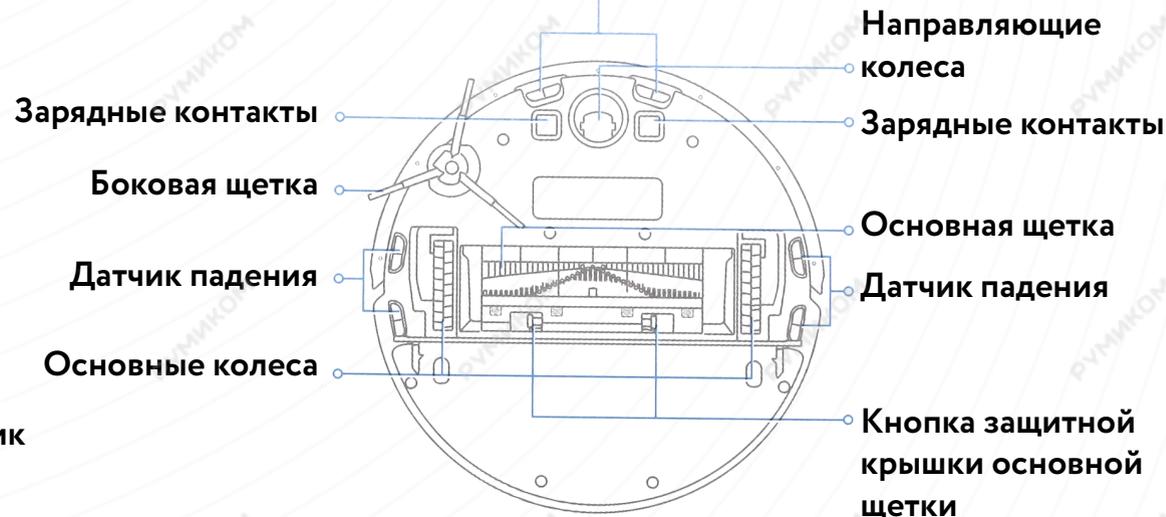
Обзор продукта

Робот

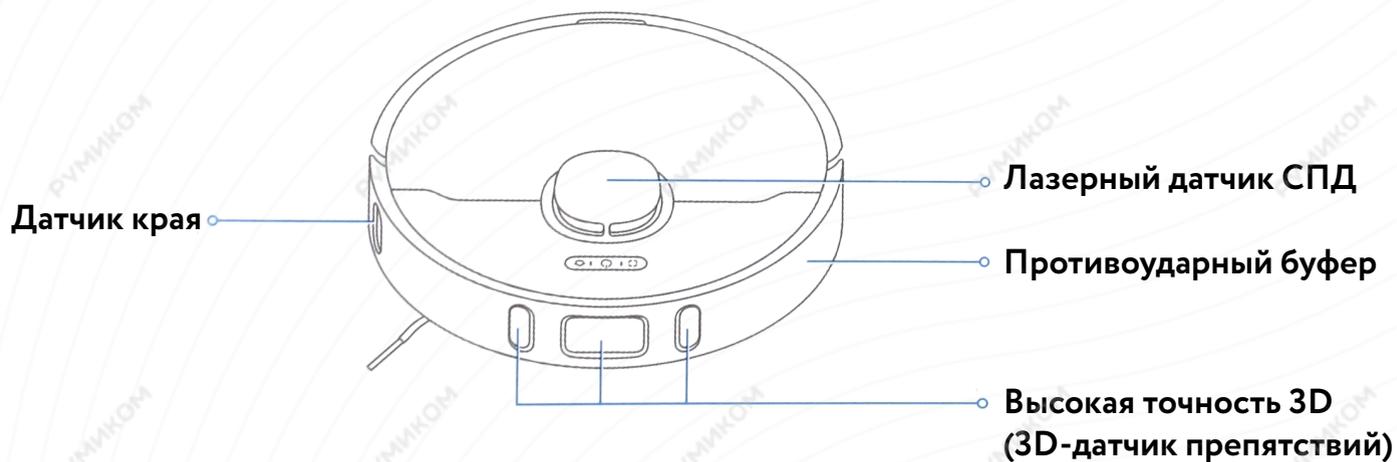
Кнопка сброса настроек
• Нажмите и удерживайте в течение 3 секунд, чтобы восстановить заводские настройки



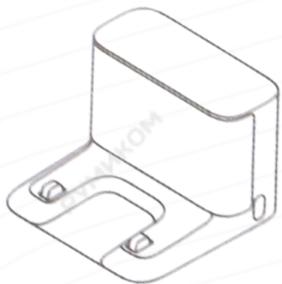
Датчик падения



Датчики робота



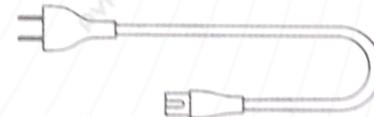
Обзор продукта



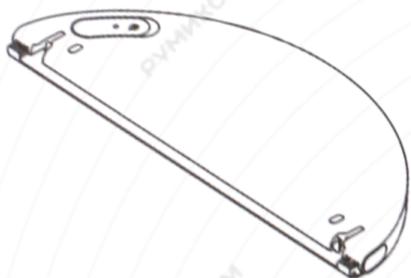
Зарядная док-станция



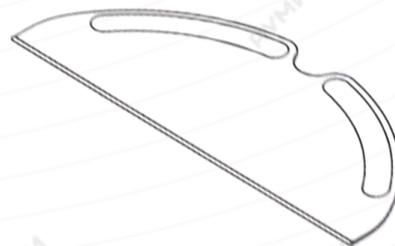
Чистящий инструмент



Шнур питания



Водяной бак



Швабра

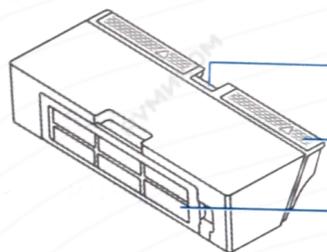


Боковая щетка

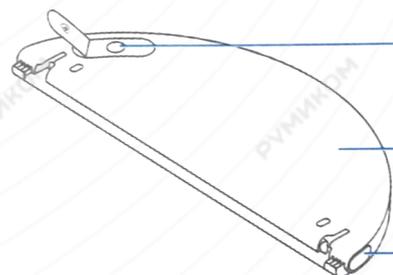
Примечание. Все иллюстрации в данном руководстве приведены исключительно для справки. По внешним параметрам изделия ориентируйтесь на его фактический вид.

Интерфейс

Контейнер для пыли



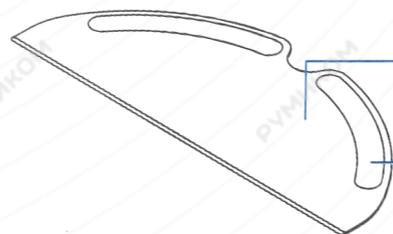
- Кнопка выпуска контейнера для пыли
- Крышка контейнера для пыли
- Фильтр



○ Водозаборное отверстие

○ Водяной бак

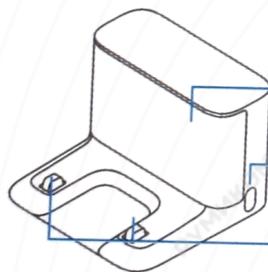
○ Кнопка выпуска водяного бака



○ Швабра

○ Область крепления

Зарядная док-станция



○ Сигнальная зона

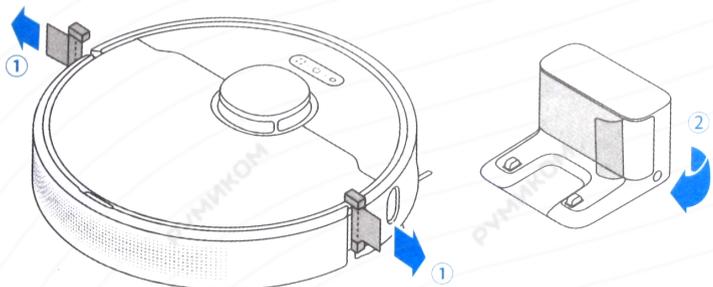
○ Порт питания

○ Зарядные пластины

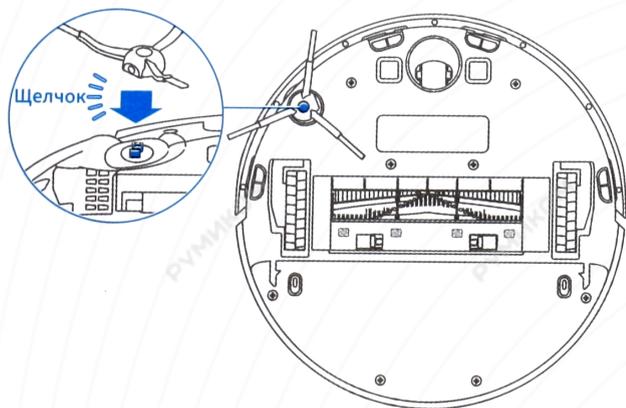
Перед использованием

1. Снимите защитную пленку

Снимите защитную пленку и другие защитные элементы с корпуса пылесоса и док-станции.

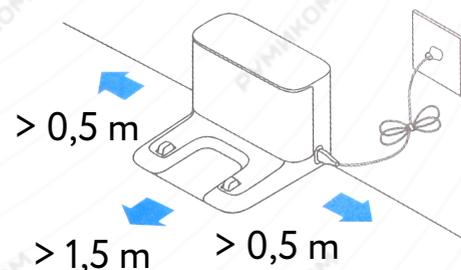


2. Установите боковую щетку



Примечание. Когда боковая щетка будет установлена на правильное место, раздастся щелчок.

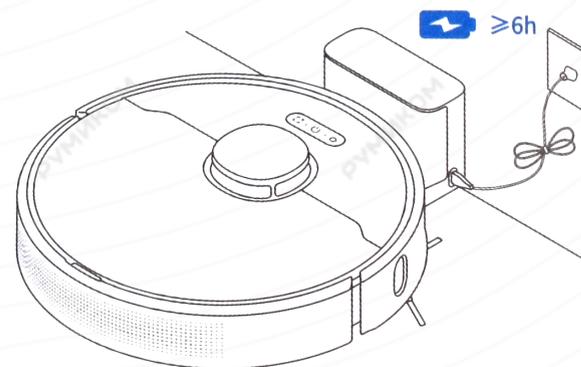
3. Установите зарядную док-станцию на ровную поверхность у стены и подключите питание



Примечание.

- Убедитесь, что на расстоянии 0,5 метра от боковых сторон и 1,5 метра спереди док-станции отсутствуют посторонние предметы.
- Убедитесь, что робот и зарядная док-станция находятся в зоне действия Wi-Fi, чтобы эффективно управлять роботом через мобильное приложение.
- Не размещайте зарядную док-станцию в местах, подверженных воздействию прямых солнечных лучей, или в зонах, отгороженных посторонними предметами, так как это может помешать роботу вернуться на зарядную док-станцию.

4. Установите робот на зарядную станцию для подзарядки. Робот автоматически включится и начнет подзарядку



Индикатор уровня заряда аккумулятора

- Белый: уровень заряда аккумулятора выше 15 %.
- Оранжевый: уровень заряда аккумулятора ниже или равен 15 %.

Примечание.

- Перед первым использованием рекомендуется полностью зарядить аккумулятор.
- Во время зарядки не рекомендуется устанавливать модуль для влажной уборки, чтобы влажная швабра не повредила поверхность пола.

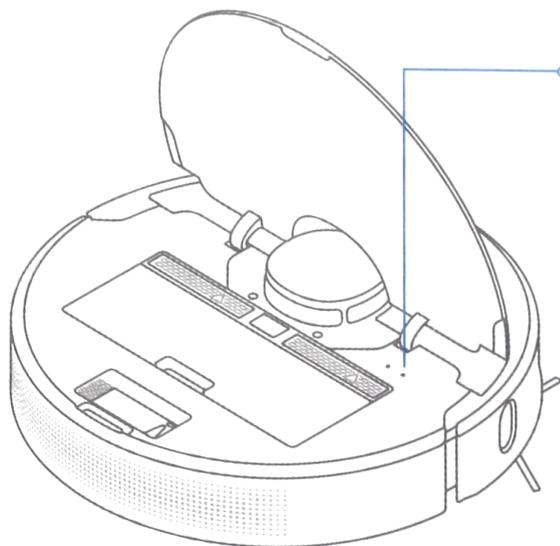
Подключение



Используйте продукт с приложением Mi Home. Чтобы загрузить приложение, выполните поиск по запросу «Mi Home» в Google Play или AppStore. Кроме того, приложение можно загрузить, отсканировав QR-код (для Android-устройств)

Примечание: в связи с обновлением ПО фактический список действий для подключения устройства может отличаться, пожалуйста, следуйте подсказкам на экране.

Откройте верхнюю крышку, чтобы появился индикатор Wi-Fi. Одновременно с этим нажмите и удерживайте кнопки "1" и пока не услышите голосовую подсказку "Ожидание настройки сети". Как только индикатор Wi-Fi начнет медленно мигать, робот перейдет в режим подключения к сети.



Индикатор Wi-Fi

- Мигание (медленное): ожидает подключения.
- Мигание (быстрое): выполняется подключение.
- Световой индикатор (постоянный): Wi-Fi подключен.

Примечание. Если ваш телефон не может подключиться к роботу, сбросьте настройки Wi-Fi и добавьте устройство повторно.

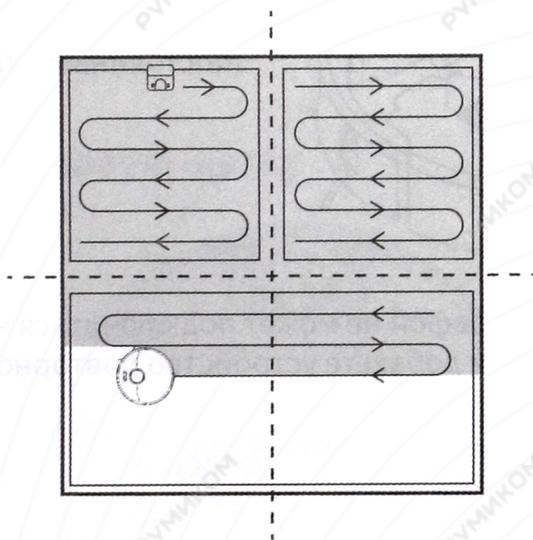
Эксплуатация

1. Включение/выключение

Нажмите и удерживайте кнопку в течение 3 секунд, чтобы загорелся индикатор питания (постоянный) и робот перешел в режим ожидания. Чтобы выключить робот, нажмите и удерживайте кнопку в течение 3 секунд, когда робот окажется в неподвижном положении.

2. Начало уборки

Нажмите кнопку , чтобы включить робот. После включения робот начнет планирование маршрута уборки по отсканированной карте. Затем робот методично уберет каждую зону по S-образному маршруту, предварительно очистив зону вдоль стены, для повышения эффективности уборки.



Примечание.

- Перед началом уборки убедитесь, что робот-пылесос полностью заряжен и запускается с зарядной док-станции. Не перемещайте зарядную док-станцию во время уборки.
- Если уровень заряда батареи слишком низкий, робот автоматически вернется на зарядную док-станцию. После подзарядки до необходимой мощности робот вернется на последний участок и продолжит незавершенную задачу уборки. (Необходимо заранее открыть функцию возобновления уборки в приложении).

Эксплуатация

3. Режим уборки

В приложении Mi Home/Xiaomi Home доступны четыре режима уборки: тихий, стандартный, интенсивный и турборежим. Стандартный режим установлен по умолчанию.

4. Режим паузы/сна

Пауза: нажмите любую кнопку, чтобы приостановить робот во время уборки.

Режим сна: если в течение 10 минут робот не получит задачу, он автоматически перейдет в режим сна, а индикаторы питания и зарядки погаснут. Нажмите любую кнопку, чтобы активировать робот.

Примечание.

- Если робот не находится на подзарядке, он автоматически выключится через 12 часа в режиме сна.
- В случае остановки робота поместите его на зарядную док-станцию для завершения текущей задачи уборки.

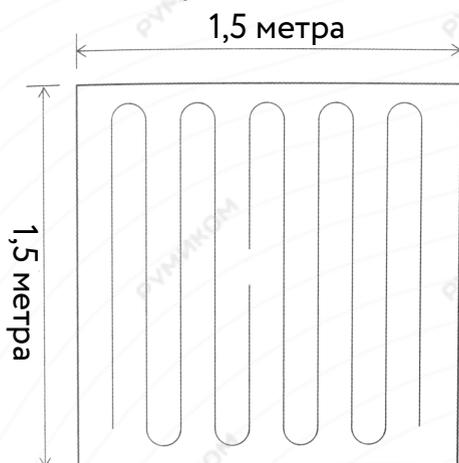
5. Режим "Не беспокоить"

В режиме "Не беспокоить" робот не сможет автоматически продолжить задачу уборки. Индикатор питания остается выключенным. С помощью приложения вы можете включить режим "Не беспокоить" или изменить его временной диапазон. (Данный режим настроен по умолчанию с 22:00 до 08:00).

Эксплуатация

6. Режим локальной уборки

Если робот находится в режиме ожидания или приостановлен, нажмите и удерживайте кнопку в течение 3 секунд, чтобы перейти в режим локальной уборки. В этом режиме робот будет убирать зону в радиусе 1,5 x 1,5 метра вокруг себя. \ После завершения локальной уборки робот автоматически вернется в изначальное положение и отключится.



Примечание. После активации режима локальной уборки текущая задача уборки будет завершена.

7. Режим "Запланированная уборка"

В приложении Mi Home/Xiaomi Home доступна настройка режима "Запланированная уборка". Робот автоматически начнет уборку в назначенное время и вернется на зарядную док-станцию после завершения уборки.

8. Больше функций приложения

В приложении Mi Home/Xiaomi Home доступны настройки расширенных функций, таких как уборка выбранной зоны, планирование зоны уборки, зоны ограниченного доступа/виртуальная стена и т. д.

Примечание.

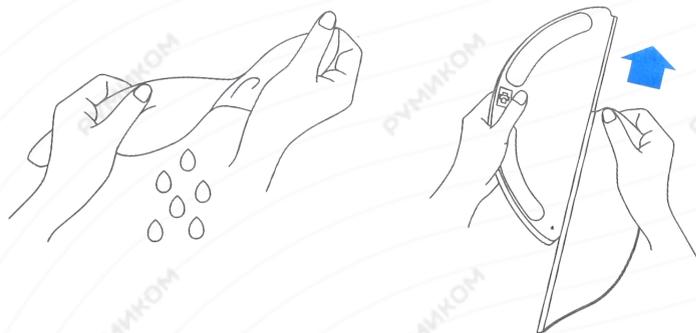
- Следуйте инструкциям в интерфейсе приложения, чтобы использовать больше функций.
- Версия приложения могла быть обновлена или частично изменена. Следуйте инструкциям для текущей версии приложения.

Анализ и устранение неисправностей

9. Функция уборки шваброй ниже

Для достижения лучшего результата уборки рекомендуется начать использовать режим швабры после 3 применений робота.

1) Намочите губку швабры и отожмите излишки воды. Вставьте губку доупора в паз водяного бака, пока она не будет надежно закреплена.

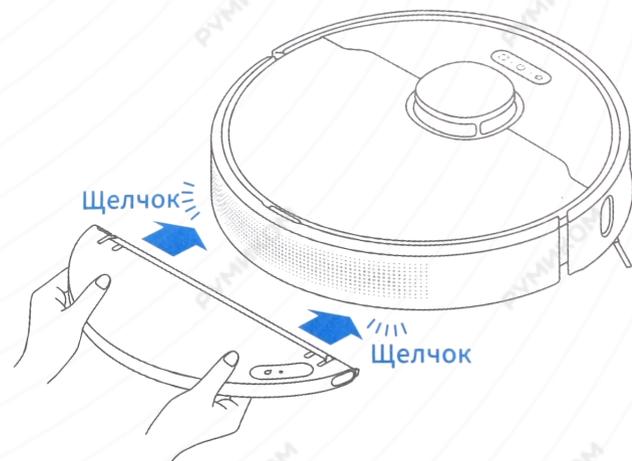


2) Откройте крышку водяного бака, наполните бак чистой водой и плотно закройте крышку.



Примечание. Не используйте чистящие и дезинфицирующие средства.

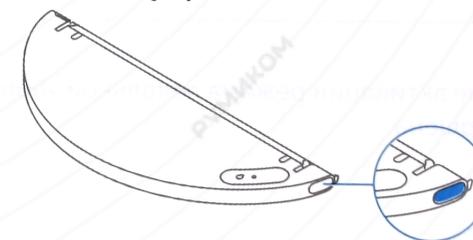
3) Вставьте водяной бак ровно в задней части робота, пока не услышите щелчок. Начните уборку нажатием кнопки  или через приложение Home/Xiaomi Home.



Примечание.

- Не рекомендуется использовать функцию уборки шваброй на коврах.
- По мере необходимости регулируйте подачу воды к швабре с помощью мобильного приложения.

4) Надавите на два боковых зажима внутрь и толкните водяной бак назад чтобы извлечь его.

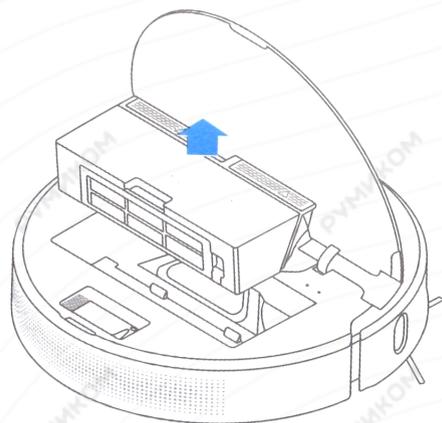


Примечание. Снимите модуль швабры, если робот находится на подзарядке или не используется, вылейте оставшуюся в баке воду и очистите губку швабры, чтобы предотвратить появление плесени и неприятного запаха.

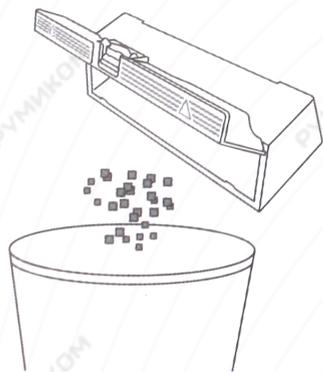
Очистка и уход

Очистка контейнера для пыли и фильтра

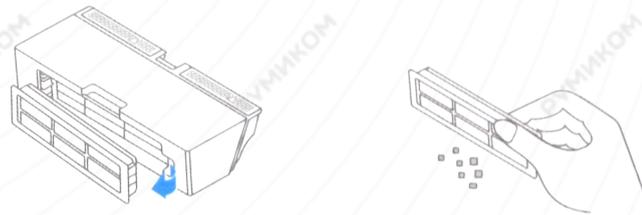
1. Откройте верхнюю крышку робота-пылесоса и надавите на зажимы контейнера для пыли, чтобы извлечь его.



1. Откройте верхнюю крышку робота-пылесоса и надавите на зажимы контейнера для пыли, чтобы извлечь его.

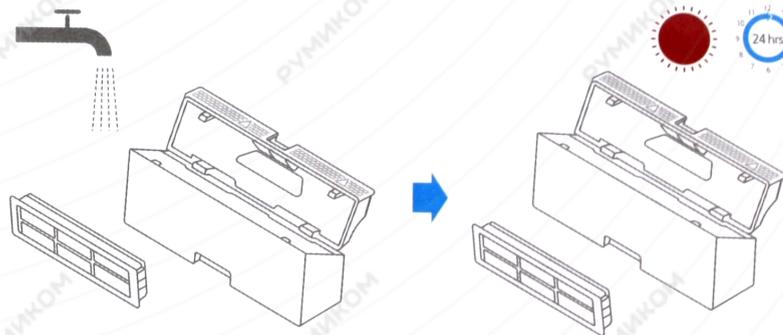


3. Снимите фильтр, постучите по корпусу фильтра, чтобы удалить как можно больше грязи.



Примечание. Не пытайтесь очистить фильтр щеткой или пальцами.

4. Промойте контейнер для пыли и фильтр водой, а затем установите их на положенное место, предварительно просушив.



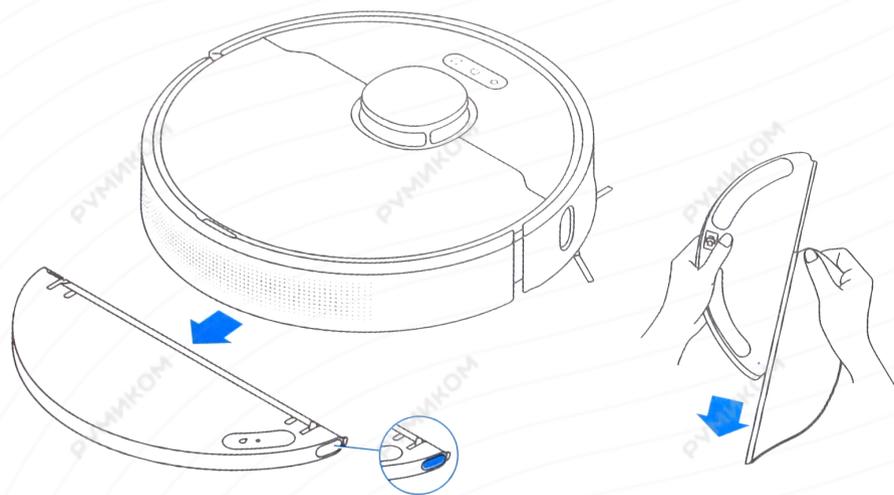
Примечание.

- Для очистки фильтра следует использовать только чистую воду. Не применяйте моющие средства.
- Используйте фильтр только после полной просушки (как минимум 24 часа).

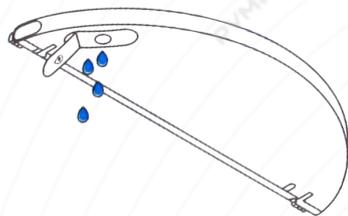
Очистка и уход

Очистка модуля швабры

1. Нажмите на зажимы в боковой части водяного бака, снимите модуль швабры и извлеките губку.

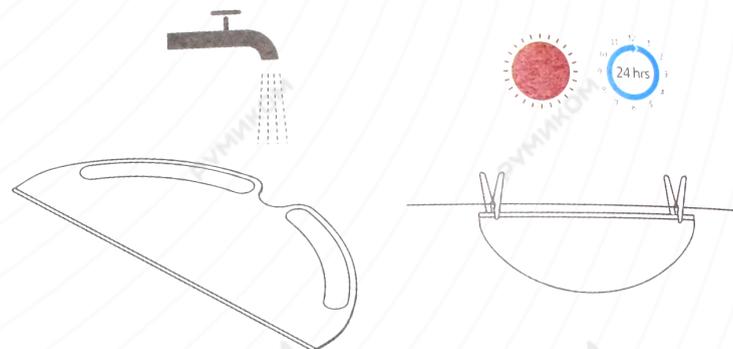


2. Слейте оставшуюся воду из водяного бака. Промойте бак водой и протрите насухо или оставьте высыхать естественным путем.



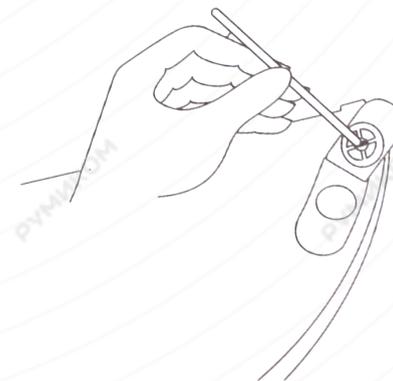
Примечание. Не подвергайте бак воздействию прямых солнечных лучей.

3. Промойте водой и высушите губку швабры.



Примечание.

- После окончания использования извлеките губку из модуля швабры, чтобы грязь и вода не вылилась обратно в бак и не засорила отверстие для воды.
- Для оптимальной работы робота рекомендуется менять губку швабры каждые 3 мес.

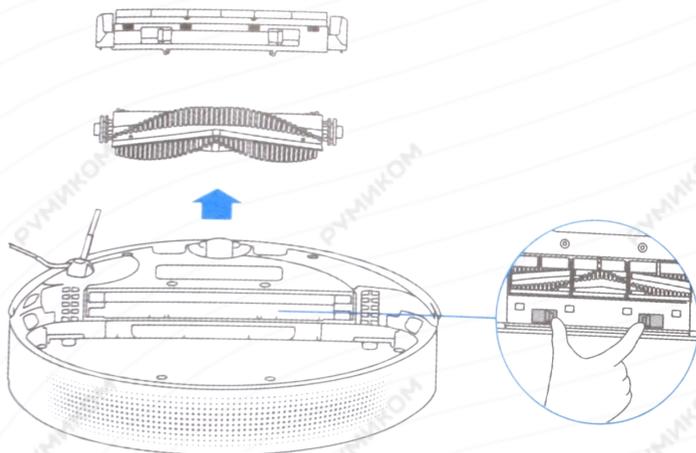


4. Если поток воды слабый или вода распределяется неравномерно, очистите воздушное отверстие в верхней части крышки водяного бака.

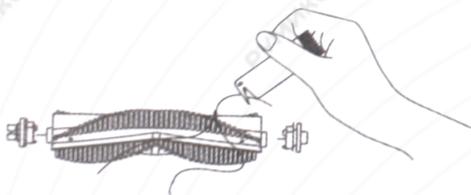
Очистка и уход

Очистка основной щетки

Надавите на зажимы с обеих сторон основной щетки и внутрь, что защиту, и извлеките щетку по направлению вверх.



Снимите крышки с обеих сторон основной щетки, как показано на рисунке. Удалите спутанные волосы с щетки подшипников с помощью чистящего инструмента.



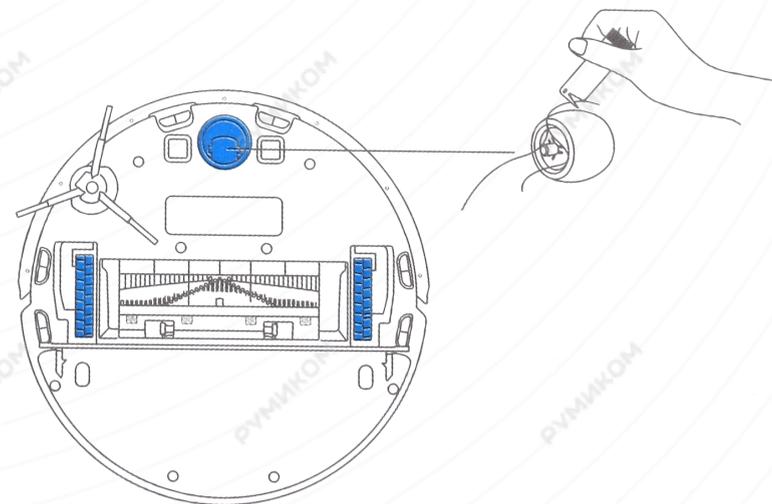
Примечание. Если на щетке осталось много спутанных волос, не тяните с силой, чтобы не повредить щетку.

Очистка боковых щеток

Снимите боковые щетки. Очистите щетки с помощью чистящего инструмента.



Очистка основного колеса/направляющих колес

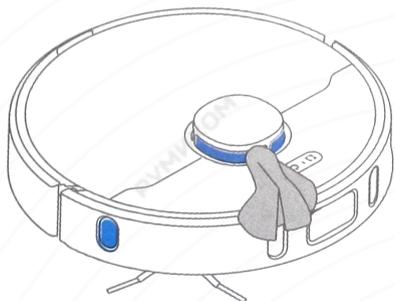


Примечание. Поверните оси колес с помощью мелких инструментов.

Очистка и уход

Примечание. Для очистки внутренней поверхности робота или зарядной док-станции с чувствительными электроэлементами используйте сухое полотенце. Не используйте влажное полотенце, чтобы избежать повреждений из-за воды.

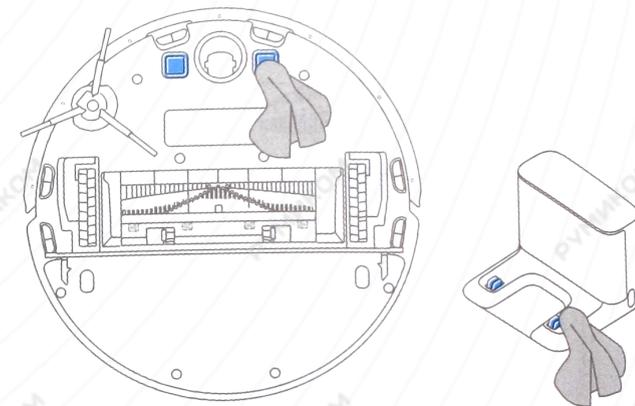
Очистите лазерный датчик LDS/ датчик кромки



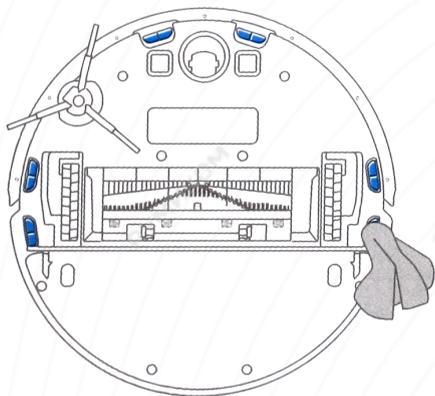
Очистите датчик High Precision 3D



Очистка зарядных контактов



Очистите датчик падения



Перезапуск робота

Если робот перестал реагировать и не выключается, выключите его принудительно, нажав и удерживая кнопку  в течение 10 секунд. Затем нажмите и удерживайте кнопку в течение 3 секунд, чтобы включить робот повторно.

Аккумулятор

В робот встроен высокоэффективный литий-ионный аккумуляторный блок. При ежедневном использовании заряжайте аккумулятор полностью, чтобы поддерживать технические характеристики аккумулятора. Если робот не используется в течение долгого времени, отключите его и уберите на хранение. Во избежание повреждений из-за чрезмерной разрядки робот необходимо подзаряжать не реже, чем один раз в три месяца.

Вопросы и ответы

Тип проблемы	Решение
Робот не включается	Низкий уровень заряда аккумулятора. Зарядите робот на зарядной док-станции, а затем повторите попытку. Температура окружающей среды слишком низкая (ниже 0° C) или слишком высокая (выше 40° C). Диапазон рабочей температуры робота: от 0° C до 40° C.
Робот не заряжается	Зарядная док-станция не подключена к источнику питания. Убедитесь, что оба конца шнура питания подключены правильно. Слабый контакт. Очистите зарядные пластины док-станции и зарядные контакты робота.
Робот не возвращается на зарядную док-станцию	Вокруг зарядной док-станции слишком много препятствий, Разместите док-станцию на открытом участке. Очистите сигнальную зону док-станции.
Сбой в работе робота	Выключите и перезапустите робот.
Посторонние звуки во время уборки	В основной и боковой щетках или в одном из основных колес мог застрять посторонний предмет. Остановите робот и удалите весь мусор.
Робот стал хуже убирать или оставляет после себя грязь	Контейнер для пыли заполнен. Очистите его. Фильтр забит. Очистите его. В основную щетку попал посторонний предмет. Уберите его.

Вопросы и ответы

Тип проблемы	Решение
Робот не подключается к Wi-Fi	Сбой подключения к беспроводной сети Wi-Fi. Сбросьте настройки Wi-Fi, загрузите последнюю версию приложения Mi Home/Xiaomi Home, а затем попробуйте подключиться повторно. Функция определения местоположения не открывается. Убедитесь, что в приложении Mi Home/Xiaomi Home включена функция определения местоположения. Слабый сигнал Wi-Fi. Переместите робот в зону с устойчивым сигналом Wi-Fi. Робот не поддерживает Wi-Fi с частотой 5 ГГц. Убедитесь, что ваш робот подключен к Wi-Fi 2.4 ГГц. Неверное имя пользователя или пароль домашнего Wi-Fi. Убедитесь, что имя пользователя и пароль введены правильно.
Не работает режим	"Запланированная уборка" При недостаточном заряде аккумулятора функция уборки по расписанию будет отключена. Своевременно зарядите аккумулятор, чтобы включить эту функцию.
Если робот постоянно находится на док-станции, сколько электроэнергии он потребляет?	На док-станции робот потребляет очень мало электроэнергии, а постоянная подзарядка позволяет поддерживать технические характеристики аккумулятора.
Модуль швабры не подает воду или подает незначительный объем воды	Убедитесь, что в водяном баке есть вода. Очистите губку швабры, если она загрязнилась. Убедитесь, что губка швабры установлена правильно в соответствии с руководством по эксплуатации. Своевременно очищайте воздушное отверстие в верхней части крышки водяного бака.

Вопросы и ответы

Тип проблемы	Решение
Робот не подключается к Wi-Fi	<p>Сбой подключения к беспроводной сети Wi-Fi. Сбросьте настройки Wi-Fi, загрузите последнюю версию приложения Mi Home/Xiaomi Home, а затем попробуйте подключиться повторно. Функция определения местоположения не открывается. Убедитесь, что в приложении Mi Home/Xiaomi Home включена функция определения местоположения.</p> <p>Слабый сигнал Wi-Fi. Переместите робот в зону с устойчивым сигналом Wi-Fi.</p> <p>Робот не поддерживает Wi-Fi с частотой 5 ГГц. Убедитесь, что ваш робот подключен к Wi-Fi 2.4 ГГц. Неверное имя пользователя или пароль домашнего Wi-Fi. Убедитесь, что имя пользователя и пароль введены правильно.</p>
Робот не продолжает уборку после зарядки	<p>Убедитесь, что робот не перешел в режим "Не беспокоить", в котором он не может возобновить уборку. Робот не может продолжить уборку, если его зарядили или вернули на зарядную док-станцию вручную.</p>
Робот не возвращается на зарядную док-станцию после изменения местоположения	<p>После изменения местоположения робот будет заново определять свое положение.</p> <p>После сбоя определения местоположения робот начнет повторно генерировать карту.</p> <p>Если зарядная док-станция расположена слишком далеко, робот не сможет вернуться.</p> <p>Необходимо поместить робот на зарядную док-станцию вручную.</p>

Технические характеристики:

Робот-пылесос

Модель: RLS5L

Аккумулятор: 5200 mAh

Тип подключения: Wi-Fi IEEE 802.11 b/g/n, 2.4 GHz

Мобильное приложение: Mi Home

Номинальная мощность: 46 W

Давление: 4000 Па

Пылесборник: 0.57 л

Емкость резервуара для воды: 0.27 л

Обслуживаемая площадь: 250 кв.м.

Отказ от обязательств

Данное руководство пользователя опубликовано фирменным магазином Румиком. Изменения или исправления могут быть внесены в это руководство пользователя в связи с типографическими ошибками, неточностями текущих сведений или улучшениями программ и оборудования в любой момент и без предупреждения. Все иллюстрации приведены исключительно для демонстрации и могут не представлять в точности фактическое устройство.